

Differenciálegyenletek Mathematica - val

Krzsán Lívia, 2008

■ Késleltetett argumentumú differenciálegyenletek

Késleltett argumentumú differenciálegyenlet :

$$y'(x) = f(x, y(x), y(x - \tau)) \quad (\tau > 0 \text{ konstans})$$

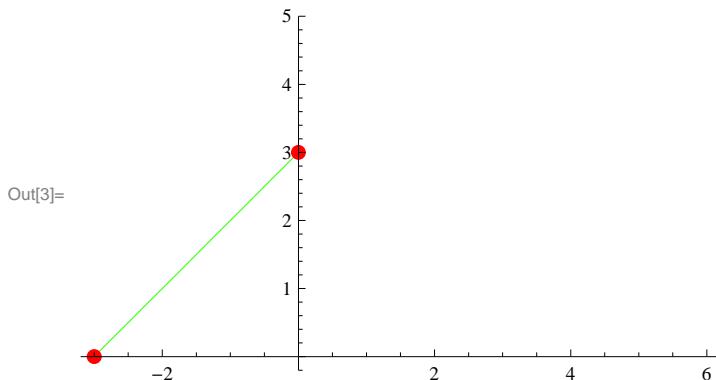
Példa : $y'(x) = x - 2y(x) + y(x - 3)$;

■ Lépések módszere

A $\varphi(x)$ függvényt kezdeti függvénynek nevezzük, ha :

$$\varphi(x) = y(x), \quad x_0 - \tau \leq x \leq x_0$$

```
In[1]:= φ[x_] := x + 3;
x0 = 0; τ = 3;
sh1 = Show[Plot[φ[x], {x, x0 - τ, x0}, AspectRatio → Automatic,
  PlotRange → {{x0 - τ - 0.2, x0 + 2 * τ + 0.2}, {-0.2, 5}}, PlotStyle → {Hue[0.3]}],
  Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{-τ, φ[-τ]}]}],
  Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0, φ[x0]}]}]]
```



Jelöljük (*)-gal a következő egyenletrendszerét:

$$y'(x) = f(x, y(x), y(x - \tau)) \quad (\tau > 0 \text{ konstans})$$

$$\varphi(x) = y(x), \quad x_0 - \tau \leq x \leq x_0$$

Lépések módszerével belátható,
hogy a (*) probléma megoldása több k.é.p. megoldására vezetődik vissza.

Keressük (*) megoldását az $[x_0, x_0 + (n + 1)\tau]$ intervallumon!

Legyen $x \in [x_0, x_0 + \tau] \Rightarrow x - \tau \in [x_0 - \tau, x_0] \Rightarrow y(x - \tau) = \varphi(x - \tau)$

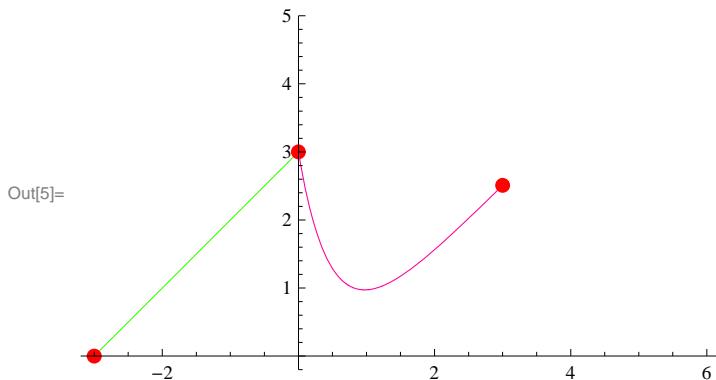
1. K.é.p.:

$$y'(x) = f(x, y(x), \varphi(x - \tau))$$

$$y(x_0) = \varphi(x_0)$$

Tfh. $\exists! y(x) := \varphi_1(x)$ megoldása 1. K.é.p.-nak $[x_0, x_0 + \tau]$ -n.

```
In[4]:= φ1[x_] =
y[x] /.
NDSolve[{y'[x] == x - 2 * y[x] + φ[x - 3], y[x0] == φ[x0]}, y[x], {x, x0, x0 + τ}][[1]];
sh2 = Show[sh1, Plot[φ1[x], {x, x0, x0 + τ}, AspectRatio → Automatic,
PlotRange → {{x0 - τ - 0.2, x0 + 2 * τ + 0.2}, {-0.2, 5}}, PlotStyle → {Hue[0.9]}],
Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0 + τ, φ1[x0 + τ]}]}]]
```



Legyen $x \in [x_0 + \tau, x_0 + 2\tau] \Rightarrow x - \tau \in [x_0, x_0 + \tau] \Rightarrow y(x - \tau) = \varphi_1(x - \tau)$

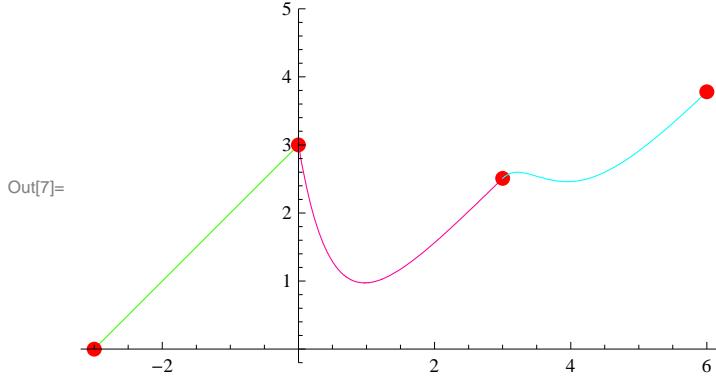
2. K.é.p.:

$$y'(x) = f(x, y(x), \varphi_1(x - \tau))$$

$$y(x_0 + \tau) = \varphi_1(x_0 + \tau)$$

Tfh. $\exists! y(x) := \varphi_2(x)$ megoldása 2. K.é.p.-nak $[x_0 + \tau, x_0 + 2\tau]$ -n.

```
In[6]:= φ2[x_] =
z[x] /. NDSolve[{z'[x] == x - 2*z[x] + φ1[x - 3], z[x0 + τ] == φ1[x0 + τ]}, {z[x], {x, x0 + τ, x0 + 2*τ}}][[1]];
sh3 = Show[sh2, Plot[φ2[x], {x, x0 + τ, x0 + 2*τ}, AspectRatio → Automatic,
PlotStyle -> {Hue[0.5]}, PlotRange -> {{x0 - τ - 0.2, x0 + 2*τ + 0.2}, {-0.2, 5}}], {Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0 + 2*τ, φ2[x0 + 2*τ]}]}]}]
```



...

Legyen $x \in [x_0 + (n-1)\tau, x_0 + n\tau] \Rightarrow x - \tau \in [x_0 + (n-2)\tau, x_0 + (n-1)\tau] \Rightarrow y(x - \tau)$
 $= \varphi_{n-1}(x - \tau)$

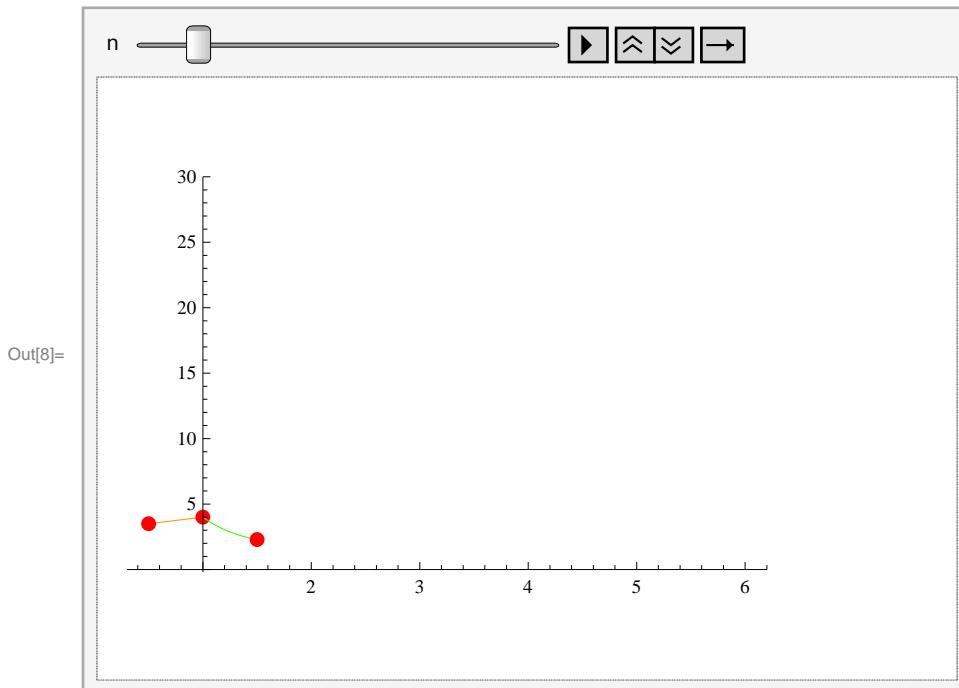
n. K.é.p.:

$$\begin{aligned} y'(x) &= f(x, y(x), \varphi_{n-1}(x - \tau)) \\ y(x_0 + (n-1)\tau) &= \varphi_{n-1}(x_0 + (n-1)\tau) \end{aligned}$$

Tfh. $\exists ! y(x) := \varphi_n(x)$ megoldása $n. K.é.p.$ -nak $[x_0 + (n-1)\tau, x_0 + n\tau] - n$.

A lépések módszerével minden korlátos intervallumon megadható (*)-nak egy $y(x)$ megoldása, feltéve hogy egyértelműen léteznek a fellépő $k.é.p.$ -k megoldásai az adott intervallumokon.

```
In[8]:= Animate[For[i = 1; φ[x_] = x + 3; sh = Show[Plot[φ[x], {x, x0 - τ, x0}, PlotStyle -> {Hue[0.1]}, PlotRange -> {{x0 - τ - 0.2, x0 + 10 * τ + 0.2}, {-0.2, 30}}], Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0 - τ, φ[x0 - τ]}]}], Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0, φ[x0]}]}]], i < n + 1, i++,
φ[x_] = z[x] /. NDSolve[{z'[x] == x - 2 * z[x] + φ[x - 3], z[x0 + (i - 1) τ] == φ[x0 + (i - 1) τ]}, z[x], {x, x0 + (i - 1) τ, x0 + i * τ}][[1]]; sh = Show[sh, Plot[φ[x], {x, x0 + (i - 1) τ, x0 + i * τ}, PlotRange -> {{x0 - τ - 0.2, x0 + 10 * τ + 0.2}, {-0.2, 30}}, PlotStyle -> {Hue[i * 0.2 + 0.1]}], Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0 + i * τ, φ[x0 + i * τ]}]}]]]; Show[sh], {n, 0, 10, 1}]
```



■ Megjegyzés

A lépések módszere működik az

$y'(x) = f(x, y(x), y(x - \tau))$ ($\tau > 0$ konstans)
esetben is.

Példa:

$$y'(x) = y(x) + y\left(x - \frac{1}{2}\right)y'\left(x - \frac{1}{2}\right)y(x), \quad x \in \left(-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$$

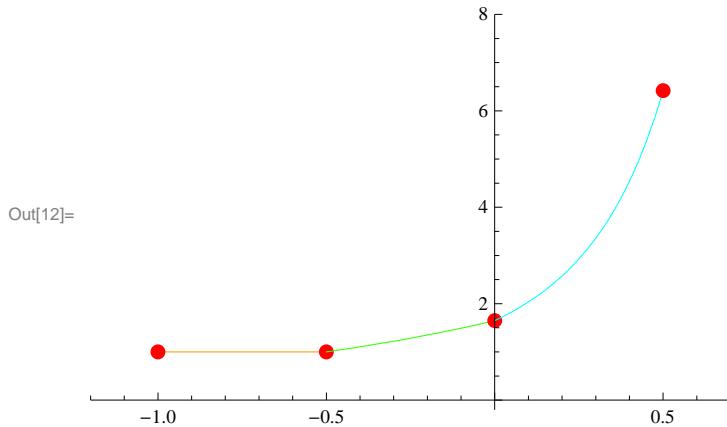
$$\text{Tudjuk: } y(x) = 1, \quad -1 \leq x \leq -\frac{1}{2}$$

Megoldás:

```
In[9]:= Clear[i, n, x0, τ, φ, r, sh, x, z]
```

```
In[10]:= n = 2; x0 = -1/2; τ = 1/2; r = 8;
```

```
In[11]:= For[i = 1; φ[x_] = 1; sh = Show[Plot[φ[x], {x, x0 - τ, x0},
    PlotStyle -> {Hue[0.1]}, PlotRange -> {{x0 - τ - 0.2, x0 + n * τ + 0.2}, {-0.2, r}}],
    Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0 - τ, φ[x0 - τ]}]}],
    Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0, φ[x0]}]}]], i < n + 1,
    i++, φ[x_] = z[x] /. NDSolve[{z'[x] == z[x] + φ[x - 1/2] φ'[x - 1/2] z[x],
        z[x0 + (i - 1) τ] == φ[x0 + (i - 1) τ]}, z[x], {x, x0 + (i - 1) τ, x0 + i * τ}][[1]];
    sh = Show[sh, Plot[φ[x], {x, x0 + (i - 1) τ, x0 + i * τ}, PlotRange ->
        {{x0 - τ - 0.2, x0 + n * τ + 0.2}, {-0.2, r}}, PlotStyle -> {Hue[i * 0.2 + 0.1]}],
        Graphics[{PointSize[Large], Red, Point[{x0 + i * τ, φ[x0 + i * τ]}]}]]]
In[12]:= Show[sh]
```



■ Differenciálegyenletek megoldásainak közelítése Euler - módszerrel

Adott az

$$x'(t) = f(t, x(t))$$

$$x(t_0) = x_0$$

k.é.p.

$$x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t f(s, x(s)) ds$$

megoldással.

■ Euler-módszer

Ötlet : Egy adott $[a, b]$ intervallumon

szakaszonként közelítsük a megoldást lineáris függvényel!

Legyen ∇t rögzített.

$$t_0 := a \quad x_0(t) := x_0$$

$$t_1 := t_0 + \nabla t \quad x_1(t) := x_0 + \nabla t f(t_0, x_0)$$

$$t_2 := t_1 + \nabla t \quad x_2(t) := x_1 + \nabla t f(t_1, x_1)$$

...

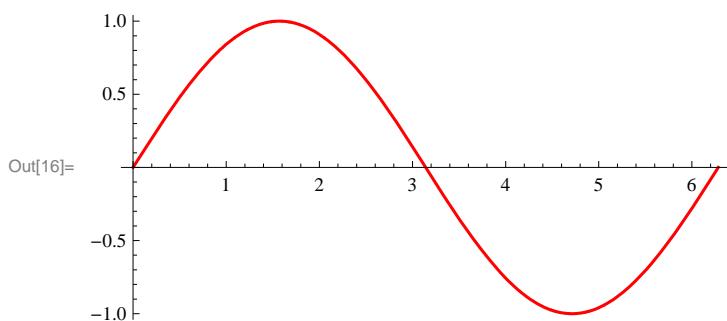
$$t_k := t_{k-1} + \nabla t \quad x_k(t) := x_{k-1} + \nabla t f(t_{k-1}, x_{k-1})$$

Példa1 :

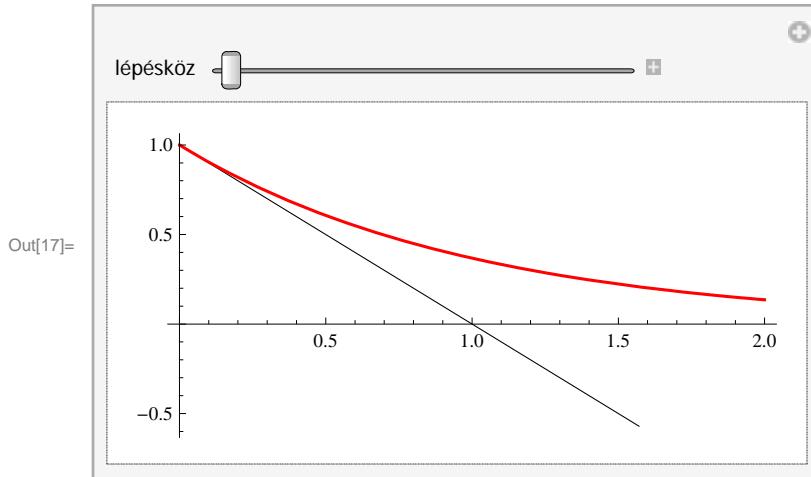
$$x'(t) = \cos(t)$$

$$x(0) = 0$$

```
In[13]:= Clear[mo, x, t, a, b, f, x0, plt, t0, x, dt, i]
In[14]:= a = 0; b = 2 Pi; f[x_, t_] = Cos[t]; x0 = 0; t0 = 0;
In[15]:= mo[t_] = x[t] /. NDSolve[{x'[t] == f[x, t], x[t0] == x0}, x[t], {t, a, b}][[1]];
In[16]:= plt = Plot[mo[t], {t, a, b}, AspectRatio -> 1/2, PlotStyle -> {Thickness[0.005], Hue[0]}]
```



```
In[17]:= Manipulate[X[n_] := X[n - 1] + dt * (f[x, t] /. x[t] → X[n - 1]) /. t → a + (n - 1) dt;
X[0] := x0; Show[Graphics[Line[Table[{a + i * dt, X[i]}, {i, 0, b / dt}]]], 
plt, Axes → True, AspectRatio → 1 / 2], {{dt, Pi / 2, "lépésköz"}, Pi / 2, Pi / 8}]
```



Példa2 :

$$x'(t) = -x(t)$$

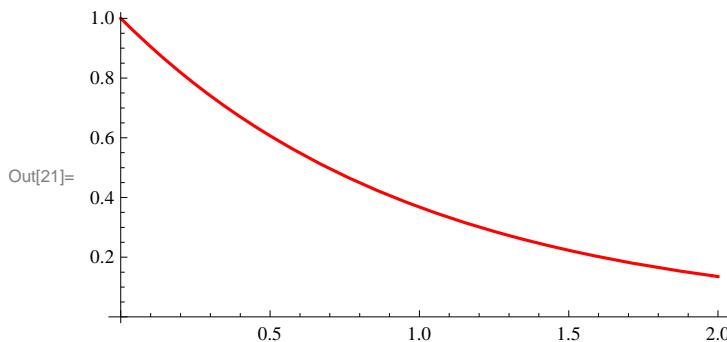
$$x(0) = 1$$

```
In[18]:= Clear[m0, x, t, a, b, f, x0, plt, t0, x, dt]
```

```
In[19]:= a = 0; b = 2; f[x_, t_] = -x[t]; x0 = 1; t0 = 0;
```

```
In[20]:= m0[t_] = x[t] /. NDSolve[{x'[t] == f[x, t], x[t0] == x0}, x[t], {t, a, b}][[1]];
```

```
In[21]:= plt = Plot[m0[t], {t, a, b}, AspectRatio → Automatic,
AxesOrigin → {0, 0}, PlotStyle → {Thickness[0.005], Hue[0]}]
```



```
In[22]:= Manipulate[X[n_] := X[n - 1] + dt * (f[x, t] /. x[t] → X[n - 1]) /. t → a + (n - 1) dt;
X[0] := x0; Show[Graphics[Line[Table[{a + i * dt, X[i]}, {i, 0, b / dt}]]], plt, Axes → True,
AspectRatio → Automatic, AxesOrigin → {0, 0}], {{dt, 1, "lépésköz"}, 1, 1 / 8}]
```

